

分子の基準座標：固有値と固有ベクトル



谷村吉隆

京都大学理学研究科化学専攻

<http://theochem.kuchem.kyoto-u.ac.jp>

TA: 岩元佑樹

iwamoto.y@kuchem.kyoto-u.ac.jp



固有値と固有ベクトル

$$\mathbf{A}\mathbf{q}_n = \alpha_n \mathbf{q}_n$$

\mathbf{q}_n

n番目の固有ベクトル

α_n

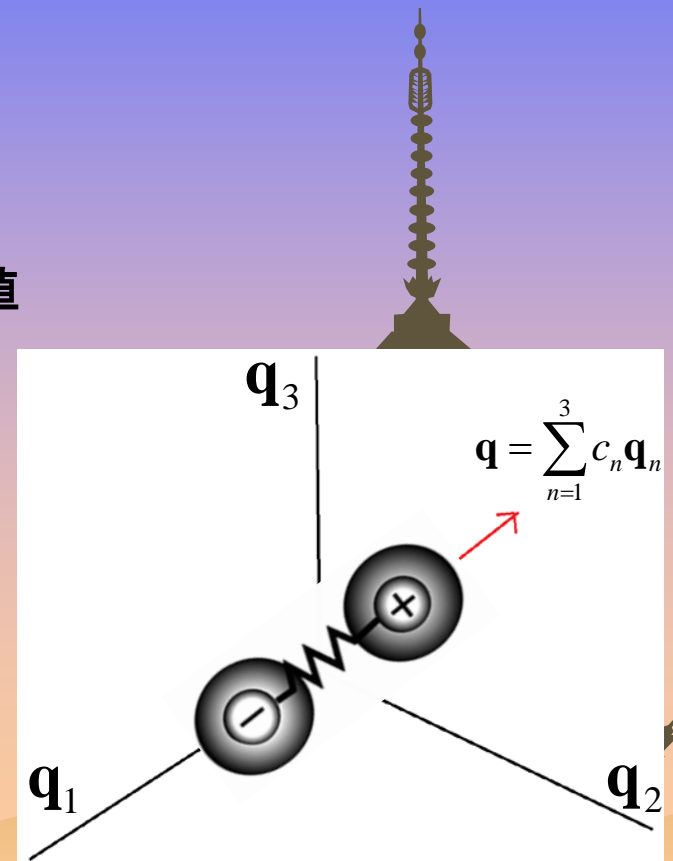
n番目の固有値

任意のベクトルは固有ベクトルの和 (N次元)

$$\mathbf{q} = \sum_{n=1}^N c_n \mathbf{q}_n$$

運動も記述可

$$\mathbf{q}(t) = \sum_{n=1}^N c_n(t) \mathbf{q}_n$$



どんな基底になるかはAの形による。

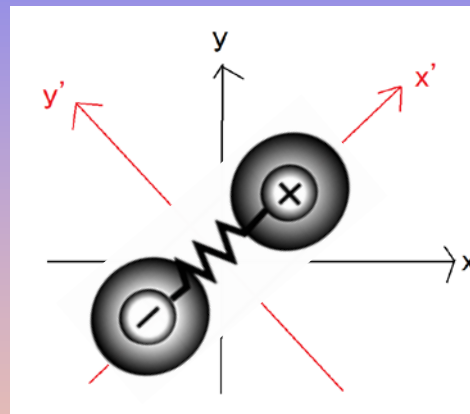
固有値と固有ベクトル

$$\mathbf{A}\mathbf{q}_n = \alpha_n \mathbf{q}_n$$

n番目の固有値 n番目の固有ベクトル

例: 回転行列

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

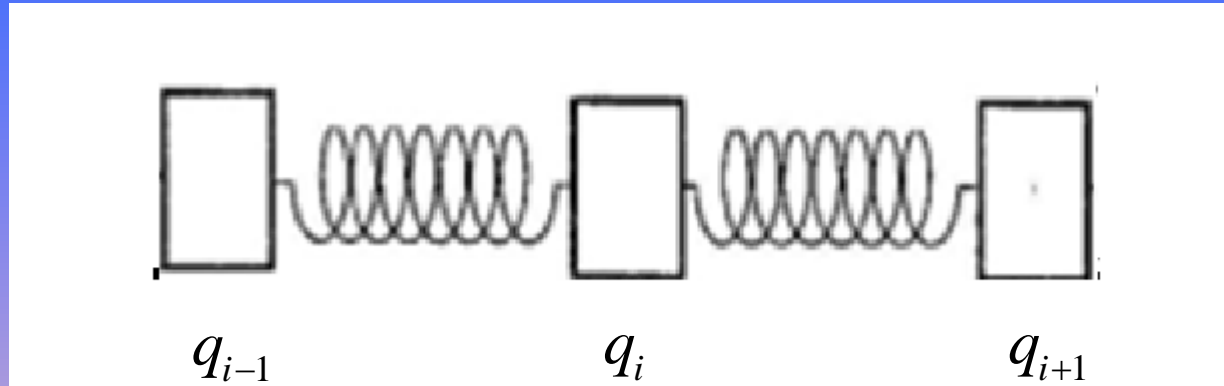


以下の固有値、固有ベクトルが上記関係式を満たすことを確かめよ

$$a_1 = \cos \theta - i \sin \theta \quad \mathbf{q}_1 = \begin{bmatrix} i \\ 1 \end{bmatrix}$$

$$a_2 = \cos \theta + i \sin \theta \quad \mathbf{q}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ i \end{bmatrix}$$

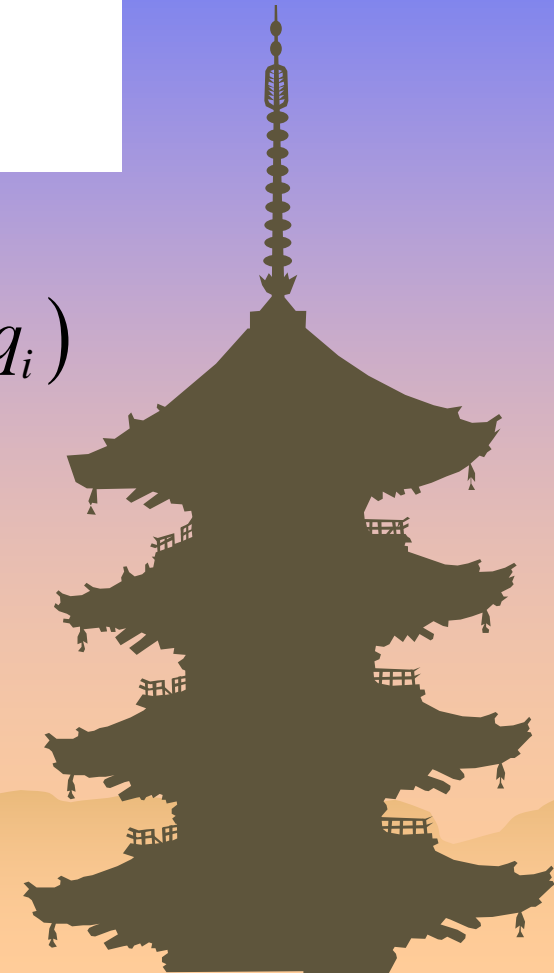
連結バネ系の固有値と固有ベクトル



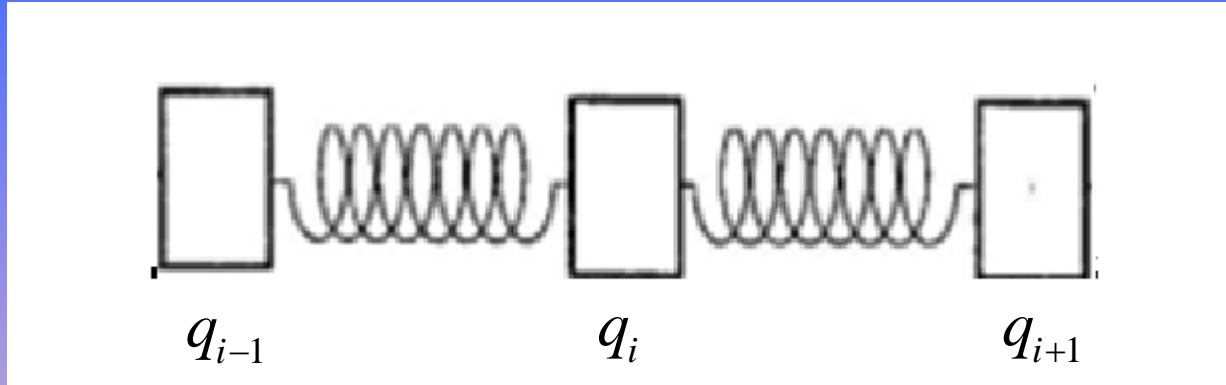
$$m \frac{\partial^2 q_i}{\partial t^2} = -k(q_i - q_{i-1}) + k(q_{i+1} - q_i)$$

$$m \frac{\partial^2 q_{i-1}}{\partial t^2} = k(q_i - q_{i-1})$$

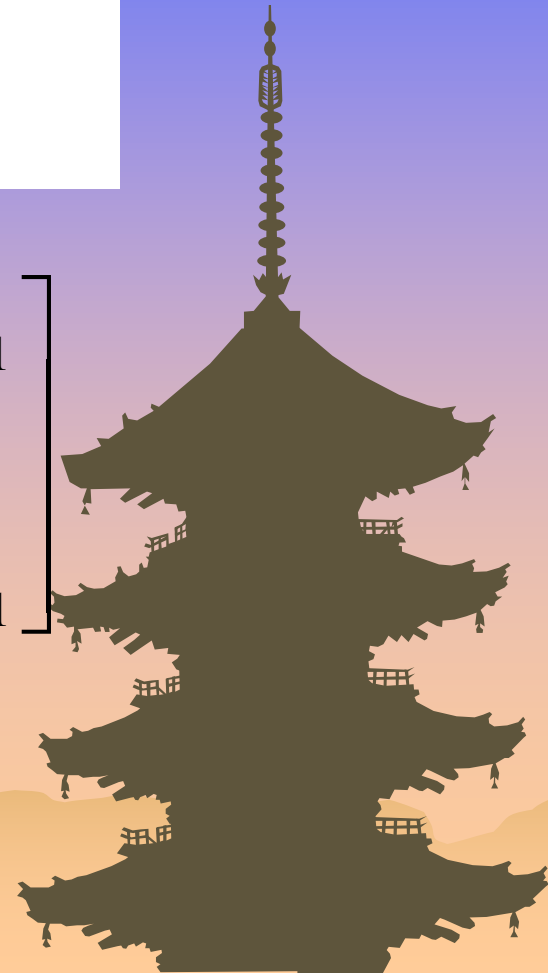
$$m \frac{\partial^2 q_{i+1}}{\partial t^2} = -k(q_{i+1} - q_i)$$



運動方程式の行列表示



$$m \frac{\partial^2}{\partial t^2} \begin{bmatrix} q_{i-1} \\ q_i \\ q_{i+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -k & k & 0 \\ k & -2k & k \\ 0 & k & -k \end{bmatrix} \begin{bmatrix} q_{i-1} \\ q_i \\ q_{i+1} \end{bmatrix}$$



固有値と固有ベクトル

仮に行列の固有値と固有ベクトルが求めたとすると (n=1~3)

$$\begin{bmatrix} -k & k & 0 \\ k & -2k & k \\ 0 & k & -k \end{bmatrix} \mathbf{q}_n = \alpha_n \mathbf{q}_n$$

$$\mathbf{q}_n = \begin{bmatrix} q_n' \\ q_n'' \\ q_n''' \end{bmatrix}$$

個々の固有ベクトルに対して、運動方程式の解は

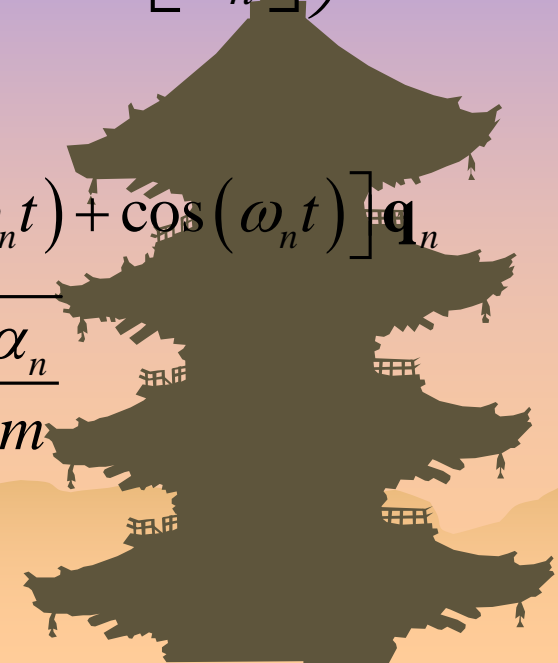
$$m \frac{\partial^2}{\partial t^2} f(t) \mathbf{q}_n = \alpha_n f(t) \mathbf{q}_n \quad \text{より}$$

$$\mathbf{q}_n(t) = \left[\sin(\omega_n t) + \cos(\omega_n t) \right] \mathbf{q}_n$$

よって、任意の解は

$$\text{ここで } \omega_n = \sqrt{-\frac{\alpha_n}{m}}$$

$$\mathbf{q}(t) = \sum_{n=1}^3 c_n \left[\sin(\omega_n t) + \cos(\omega_n t) \right] \mathbf{q}_n$$



Pythonで求める固有値と固有ベクトル

```
import numpy as np
from numpy import linalg as la
N = 3
M = np.zeros((N,N))
```

←結合している振動子の数を指定
←行列Mの大きさを指定(N行N列)

```
M[0][0] = -1
M[0][1] = 1
for val in range(1, N-1):
```

←端の行列要素を定義(0,0),(0,1)要素 以下 $k=1$ とする

```
    M[val][val-1] = 1
    M[val][val] = -2
    M[val][val+1] = 1
```

←三重対角行列の成分を1~N-1のループで設定
(N,N-1),(N,N),(N,N+1)

```
M[N-1][N-2] = 1
M[N-1][N-1] = -1
```

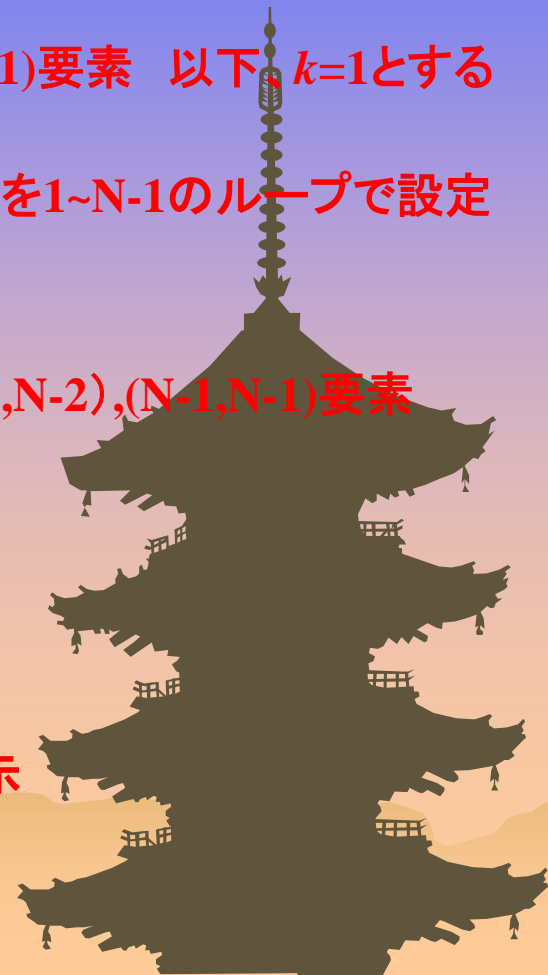
←端の行列要素を定義(N-1,N-2),(N-1,N-1)要素

```
eg, vt = la.eigh(M)
print(M)
print("eigenvalue")
print(eg)
print("eigenvevtor")
print(vt.T)
```

←入力した行列の表示

←固有値の出力表示

←固有ベクトルの出力表示



結果

[[-1. 1. 0.]

[1. -2. 1.]

[0. 1. -1.]]

eigenvalue

[-3.00000000e+00 -1.00000000e+00 -9.99658224e-17]

eigenvevtor

[[-4.08248290e-01 8.16496581e-01 -4.08248290e-01]

[-7.07106781e-01 9.71445147e-17 7.07106781e-01]

[5.77350269e-01 5.77350269e-01 5.77350269e-01]]

←入力した3行3列の行列の表示

←固有値

←固有ベクトル

対称伸縮

$$\omega_1 = \sqrt{3}$$



反対称伸縮

$$\omega_2 = 1$$



並進

$$\omega_3 = 0$$



任意の解は

$$\mathbf{q}(t) = \sum_{n=1}^3 c_n \sin(\omega_n t) \mathbf{q}_n$$

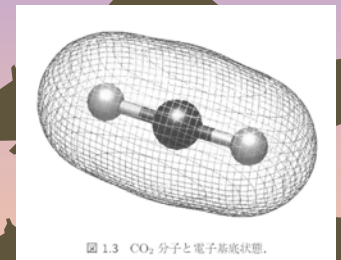
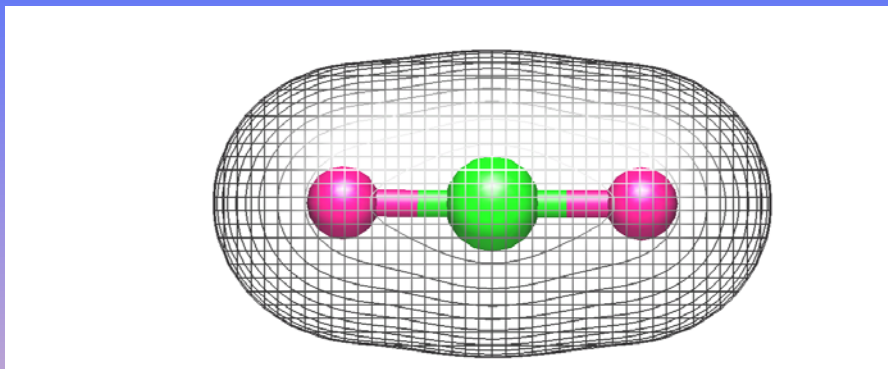


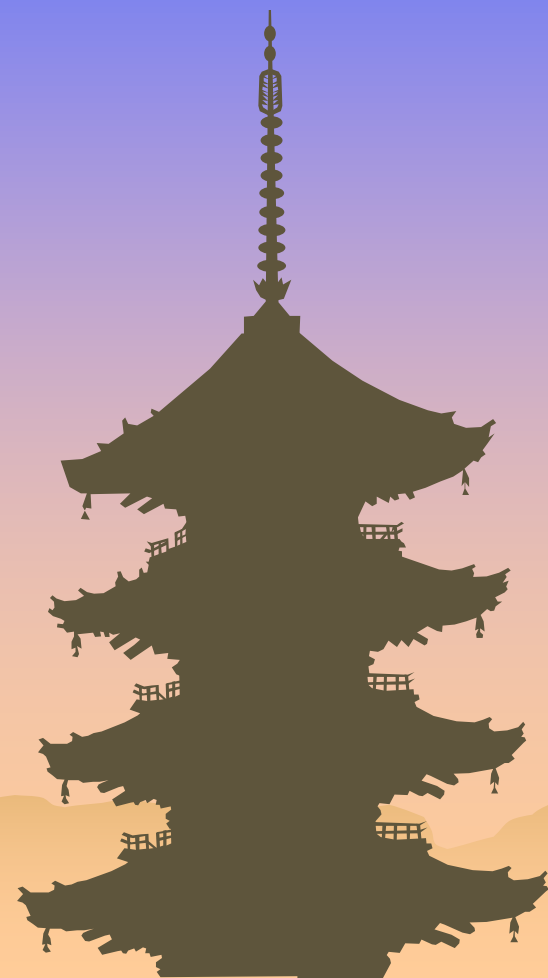
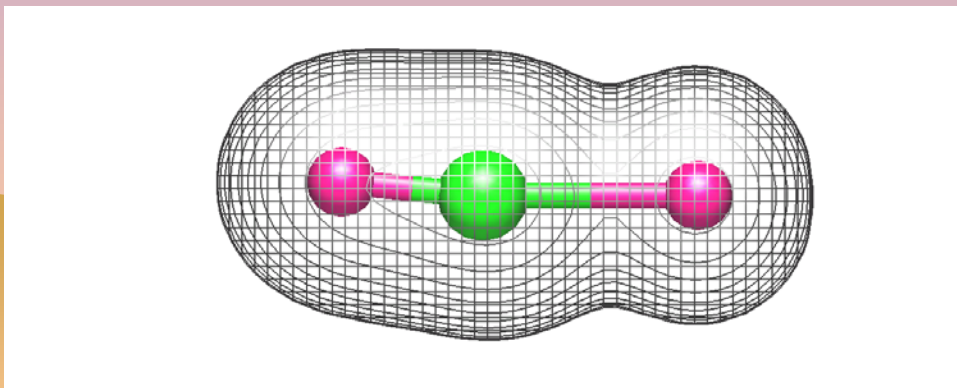
図 1.3 CO₂ 分子と電子基底状態.

二酸化炭素の振動モード

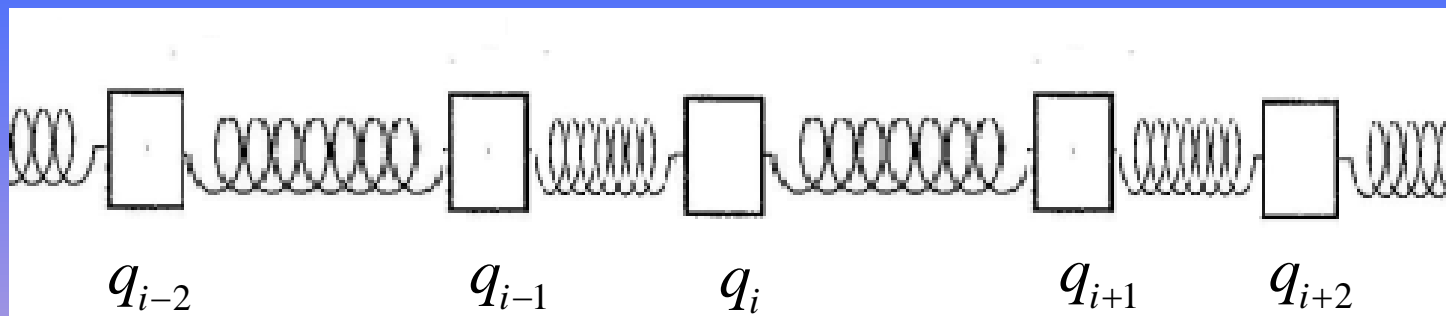
対称伸縮



反対称伸縮



バネを増やすと？



$$m \frac{\partial^2 q_{i-1}}{\partial t^2} = -k(q_{i-1} - q_{i-2}) + k(q_i - q_{i-1})$$

$$m \frac{\partial^2 q_i}{\partial t^2} = -k(q_i - q_{i-1}) + k(q_{i+1} - q_i)$$

\vdots \vdots \vdots \vdots



レポート問題

```
import numpy as np
from numpy import linalg as la
```

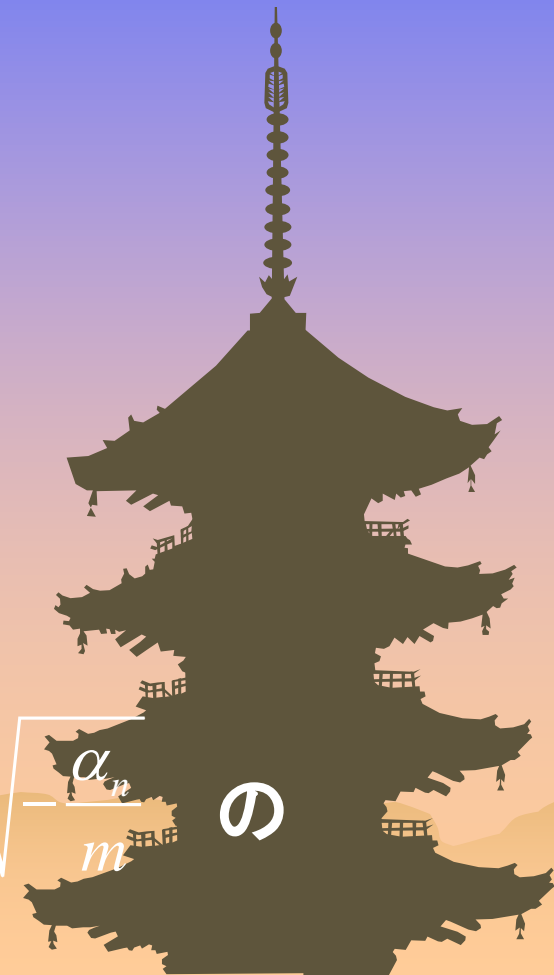
N = 10

←結合している振動子の数を10に増やす

```
M = np.zeros((N,N))
M[0][0] = -1
M[0][1] = 1
for val in range(1 , N-1):
    M[val][val-1] = 1
    M[val][val] = -2
    M[val][val+1] = 1
```

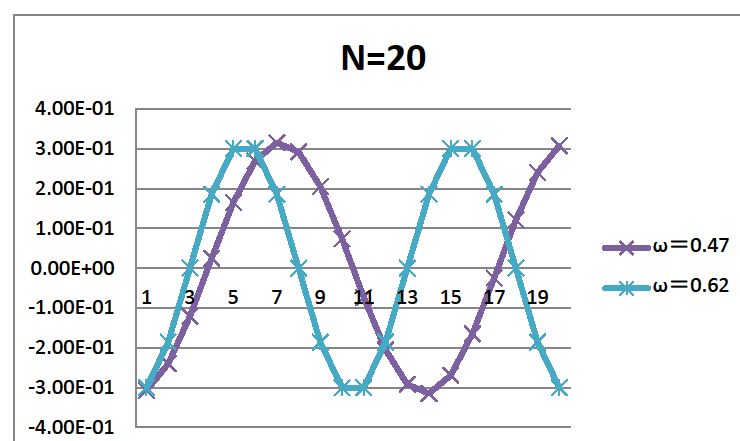
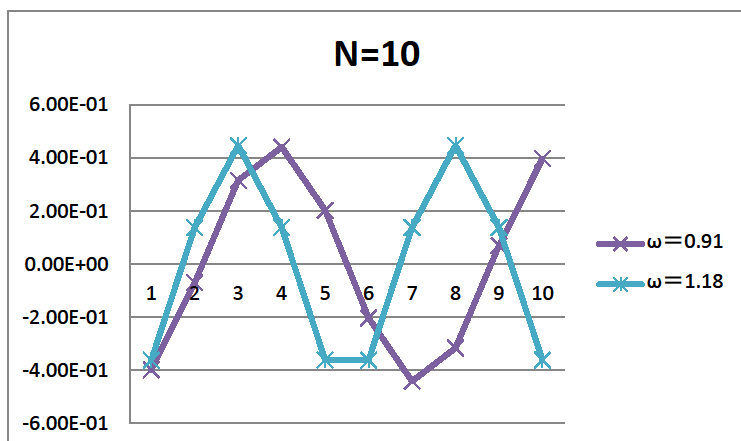
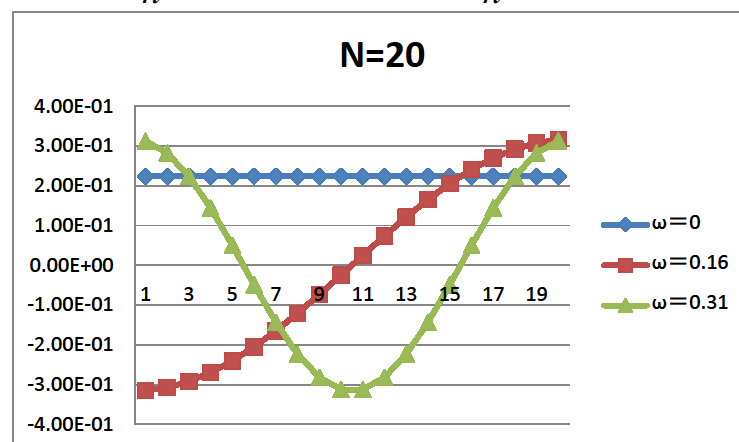
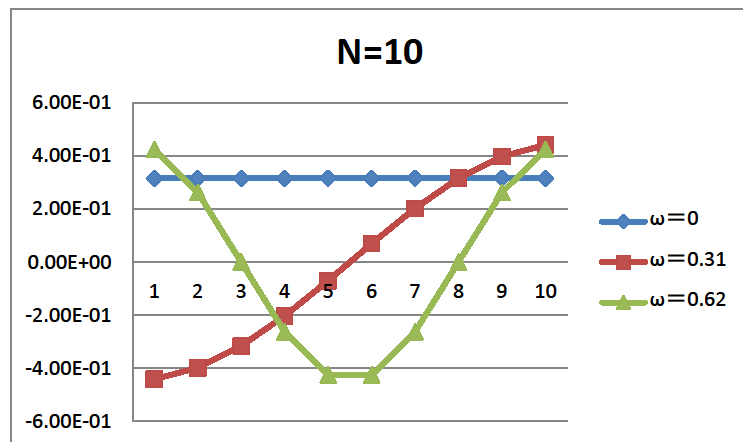
```
M[N-1][N-2] = 1
M[N-1][N-1] = -1
eg , vt = la.eigh(M)
print(M)
print("eigenvalue")
print(eg)
print("eigenvevtor")
print(vt.T)
```

N=10 の場合について固有振動数 $\omega_n = \sqrt{\frac{\alpha_n}{m}}$ の
小さい順に固有関数を5つプロットせよ



Nが大きくなると三角関数に近づいていく。

$$q_n \sim \sin(nq + \theta_n)$$



波動方程式

$$\frac{\partial^2}{\partial t^2} f(q, t) = c^2 \frac{\partial^2}{\partial q^2} f(q, t)$$

解の形

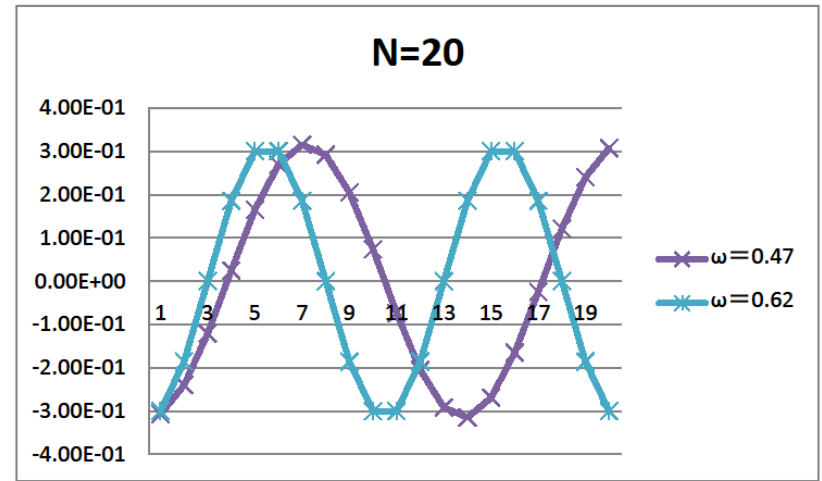
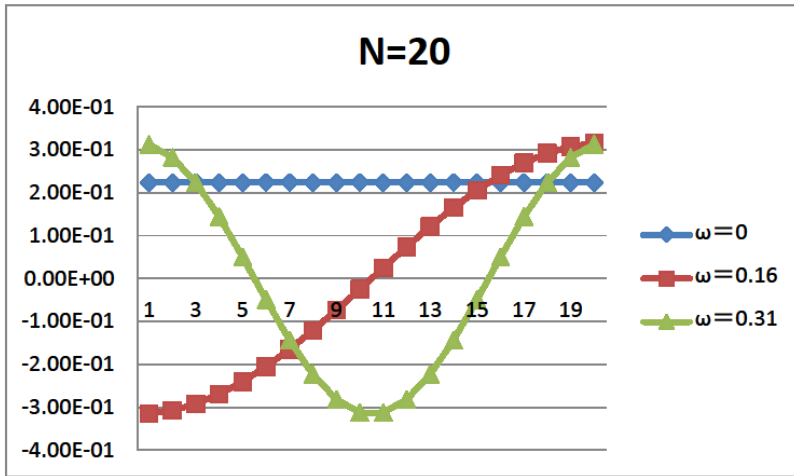
$$\begin{aligned} f(q, t) &= A \sin(\omega t \pm kq) + B \cos(\omega t \pm kq) \\ &= A \sin(\omega t) \cos(kq) \pm A \cos(\omega t) \sin(kq) \\ &\quad + B \cos(\omega t) \cos(kq) \mp B \sin(\omega t) \sin(kq) \\ &\propto [\sin(\omega t) + \cos(\omega t)] \sin(kq + \theta) \end{aligned}$$

連続バネの連立微分方程式の固有ベクトルによる解

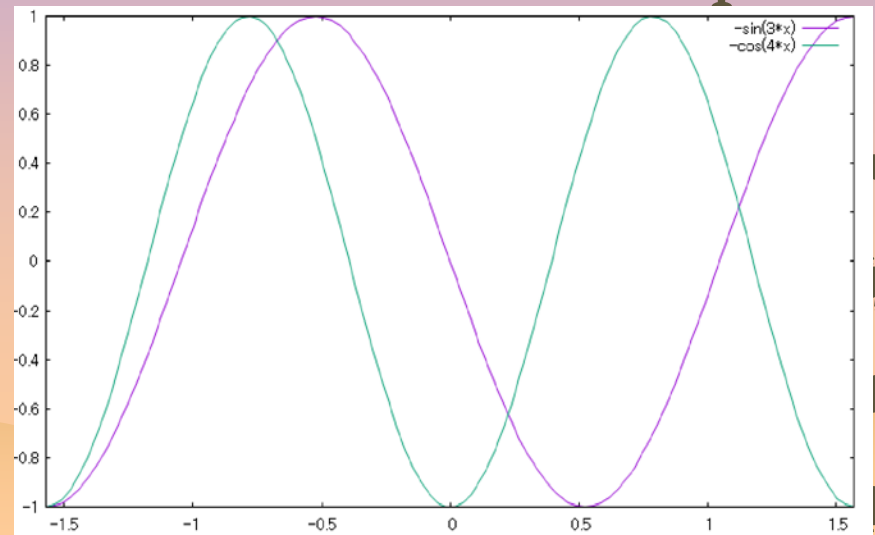
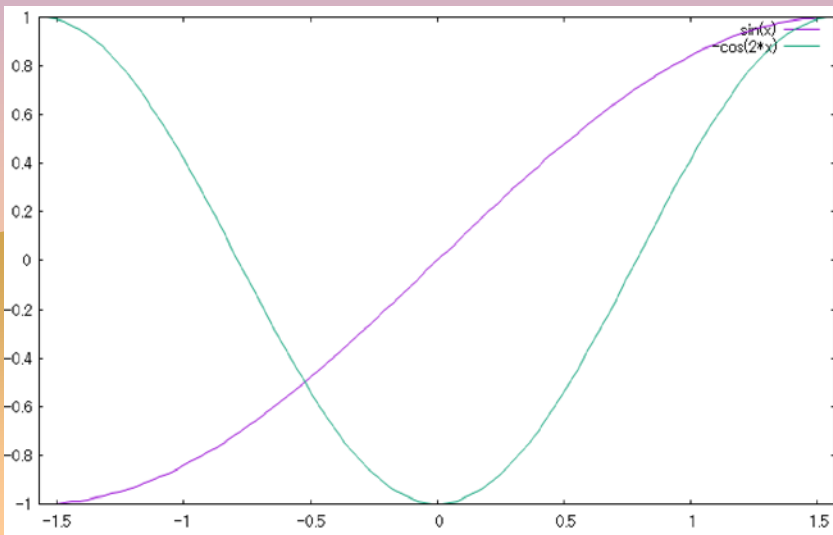
$$\mathbf{q}(t) = \sum_{n=1}^3 c_n [\sin(\omega_n t) + \cos(\omega_n t)] \mathbf{q}_n$$
$$\mathbf{q}_n \sim \sin(nq + \theta_n)$$



$$q_n \sim \sin(nq + \theta_n)$$

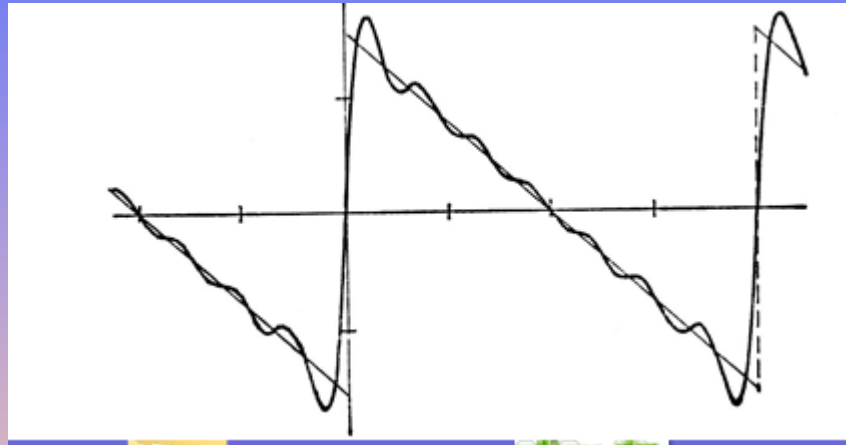


$$f(q) \propto \sin(kq + \theta)$$



フーリエ変換 \Leftrightarrow 固有ベクトル展開

任意の関数はsin と cos 関数で展開 \Leftrightarrow 任意の関数は固有ベクトルの和



$$\sum \frac{\sin nq}{n} \Leftrightarrow \mathbf{q} = \sum_{n=1}^N c_n \mathbf{q}_n$$

